



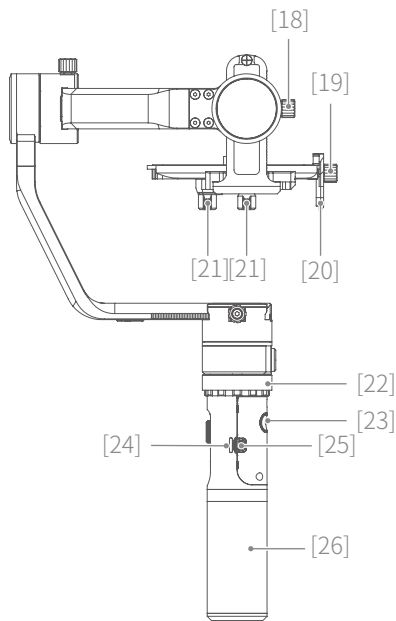
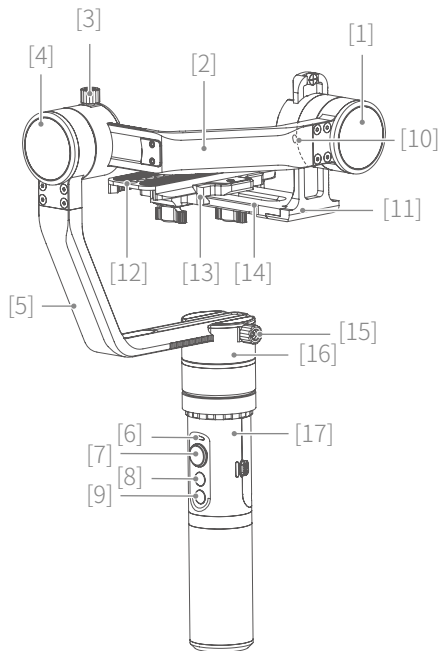
a2000

三轴微单单反相机稳定器

桂林飞宇科技股份有限公司

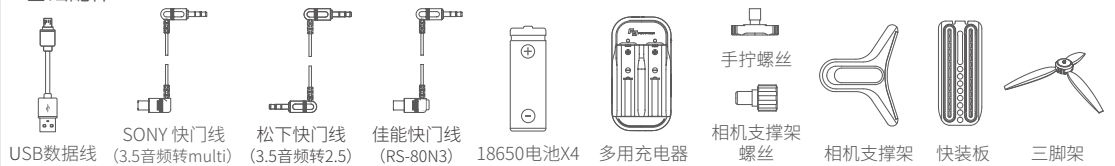
使用说明 CN V 2.3

1. 产品概览



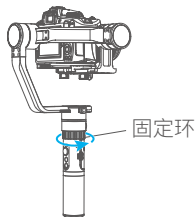
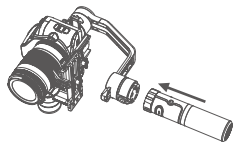
- [1] 俯仰轴
- [2] 横臂
- [3] 横滚轴电机锁紧螺丝
- [4] 横滚轴
- [5] 竖臂
- [6] 状态指示灯
- [7] 四向摇杆
- [8] 功能按键
- [9] 快门按键
- [10] 快门线插座
- [11] 滑臂
- [12] 快装板
- [13] 调节滑板
- [14] 固定板
- [15] 航向轴电机锁紧螺丝
- [16] 航向轴
- [17] 控制连接座
- [18] 俯仰轴电机锁紧螺丝
- [19] 相机支撑架螺丝
- [20] 相机支撑架
- [21] 固定板手拧螺丝
- [22] 固定环
- [23] 扳机键
- [24] 充电指示灯
- [25] USB功能端口
- [26] 手柄

基础配件



安装方式

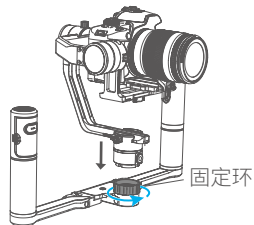
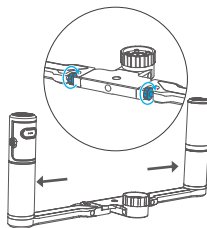
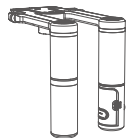
单手持手柄



双手持折叠臂配件



双手持折叠臂（选配）



⚠ 安装完毕后，请把固定环拧紧！

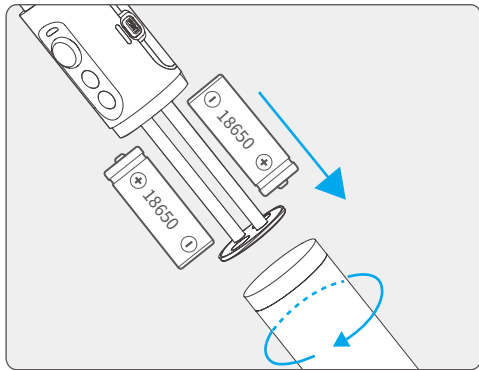
2. 入门指南

注意：请按以下步骤正确安装相机，待相机安装完毕后再启动稳定器！

1 安装电池

首次使用前，请务必给电池充满电。

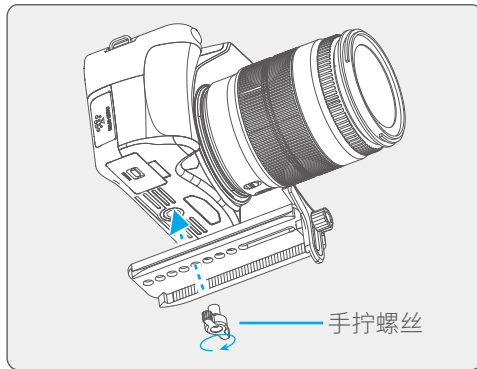
拧开稳定器手柄，装入2节18650电池后拧紧。



2 安装相机

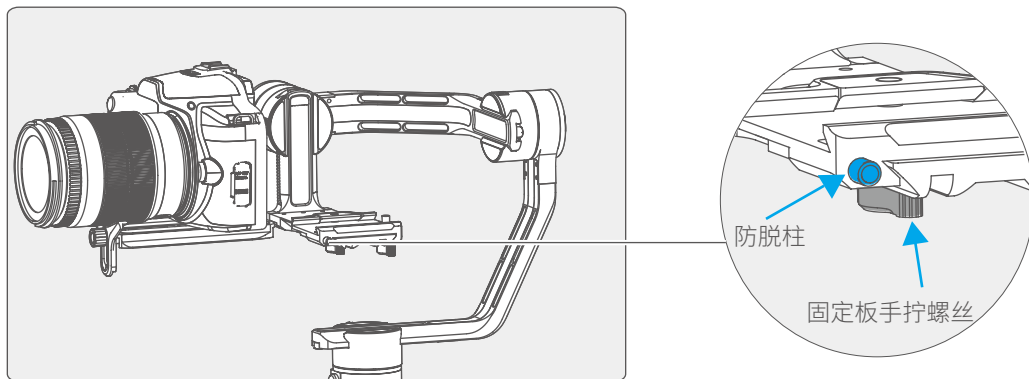
以单反为例

(1) 将快装板对准至相机底部1/4螺纹孔，放置合适位置，并拧紧手拧螺丝。



*螺丝需拧进快装板上带螺纹的孔位。

- (2) 安装好相机之后, 先按住防脱柱, 将安装好相机的快装板放置固定板上, 并拧紧固定板手拧螺丝。



3 平衡调节

调节三个转动轴的重心平衡后（具体可详见“[9.平衡调节](#)”章节），可启动稳定器。



注意：重心不平衡会导致稳定性能下降，甚至无法平衡相机。

4 开机/关机

开机:长按功能键,绿灯亮起听到提示音后松开。

关机:长按功能键,红灯快闪至常亮听到提示音后松开。

3. 功能模式

按键操作说明

功能键	功能	备注
单击	航向跟随模式	默认模式
双击	航向和俯仰跟随模式	在航向和俯仰跟随模式下摇杆向左/向右推可进行横滚控制,控制角度为 $-30^{\circ}\sim+30^{\circ}$
三连击	水平调转 180°	使相机镜头的水平角度转动 180° (当前工作模式不变)
四连击	自动旋转模式	航向和俯仰方向均可转动
五连击	初始化	单击功能键唤醒
扳机键	功能	备注
长按	锁定	在航向跟随、航向和俯仰跟随模式下长按可进入锁定模式,松开即可回到进入锁定前的模式
双击	复位	恢复到航向跟随模式,俯仰和横滚恢复到初始水平状态

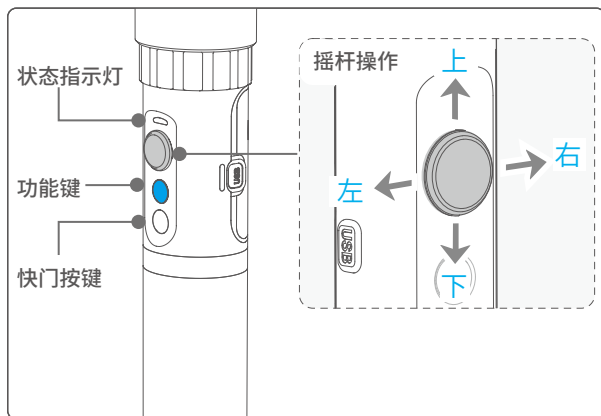
状态指示灯说明

可通过指示灯状态来识别稳定器当前的模式

指示灯状态	模式/状态
蓝灯单次闪烁	航向跟随模式
蓝灯两次闪烁	航向和俯仰跟随模式
蓝灯常亮	锁定模式/初始化
蓝灯快闪	初始化失败/出现故障
红灯三闪	电量过低
红灯快闪	进入关机



若电量过低，每隔5秒红灯快闪三次，请充电或更换电池。



模式说明

航向跟随模式（默认模式）

俯仰和横滚保持方向不变，镜头随着手柄转动的方向而转动。

航向和俯仰跟随模式

横滚保持方向不变，镜头随着手柄转动的方向而转动。

锁定模式

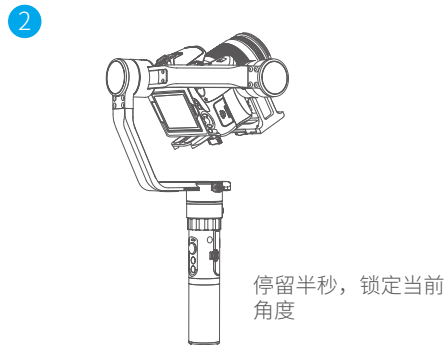
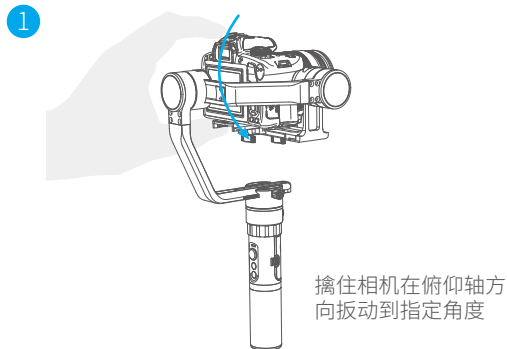
镜头方向保持不变。

复位

恢复到航向跟随模式，俯仰和横滚恢复到初始水平状态。

扳动锁定

扳动锁定：扳动到指定角度停留半秒即可锁定当前角度。（在锁定模式下可扳动俯仰轴和航向轴，在航向跟随模式下可扳动俯仰轴）以俯仰轴为例：



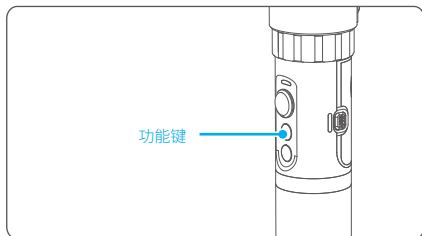
自动旋转模式

稳定器自动旋转功能配合相机延时摄影功能使用能达到非常特别的移动延时摄影效果。

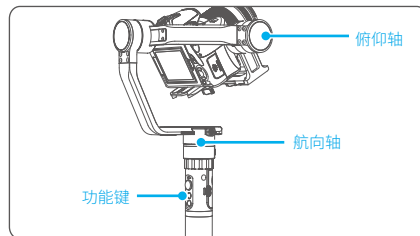
1.进入Feiyu On App设置转速。

a2000转速设置												
12秒 /圈	18秒 /圈	24秒 /圈	30秒 /圈	1分钟 /圈	2分钟 /圈	4分钟 /圈	8分钟 /圈	15分钟 /圈	30分钟 /圈	1小时 /圈 (默认)	4小时 /圈	8小时 /圈

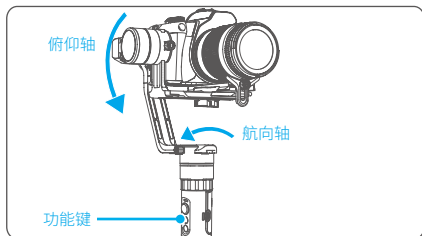
注：航向和俯仰方向均可转动。



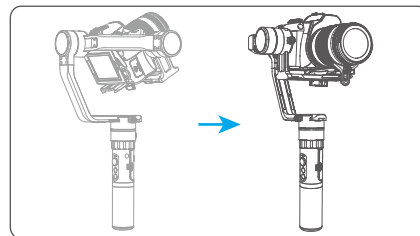
2. 四连击功能键进入自动旋转模式。



3. 设置稳定器起始转动位置：用手扳动稳定器俯仰轴或航向轴到起始位置，单击功能键记录起始位置。



4. 设置稳定器转动结束位置：按照想要设定的转动轨迹扳动稳定器(可连续转动多圈)，然后再次单击功能键记录结束位置。



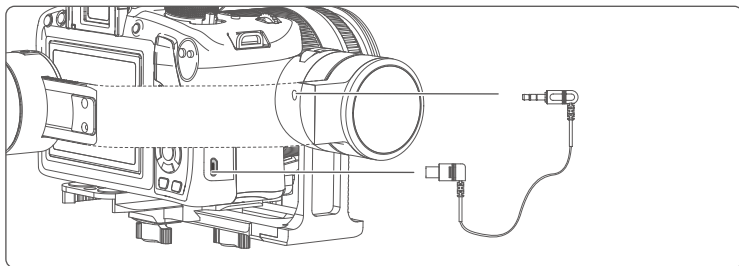
5. 稳定器将自动转到起始点开始转动，结束后将自动复位。

退出操作：

1. 自动转动过程中，单击功能键退出旋转模式。
2. 自动旋转设置和转动过程中双击扳机键可退出自动旋转模式。

拍照

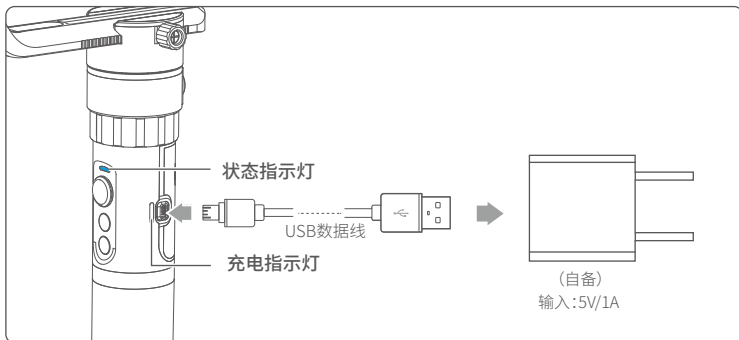
连接快门线后可用快门键进行拍照。



手动拍照：单击快门键聚焦，3秒内再次单击拍照。单击聚焦后3秒内无操作，则聚焦状态清除。

自动连拍：快门键长按3秒以上，稳定器发出“滴”声后，进入自动连拍模式，默认5秒拍一次。单击快门键可退出自动连拍模式(可进入Feiyu On App设置连拍间隔时间)。

4. 充电



充电指示灯说明

指示灯状态	模式 / 状态
蓝灯亮, 红灯灭	停止充电
蓝灯、红灯闪烁	两节电池电压平衡调节 (如果两节电池电压相差较大, 则此过程耗时较长)
蓝灯、红灯亮	充电

5. App下载和连接

1 下载 Feiyu ON App 并安装。

在使用过程需要用到Feiyu ON App，请在手机应用商城搜索下载或者用手机扫描二维码下载。

* 系统要求：iOS 9.0或更高版本，Android 6.0或更高版本

* Android版本请使用浏览器扫描二维码下载



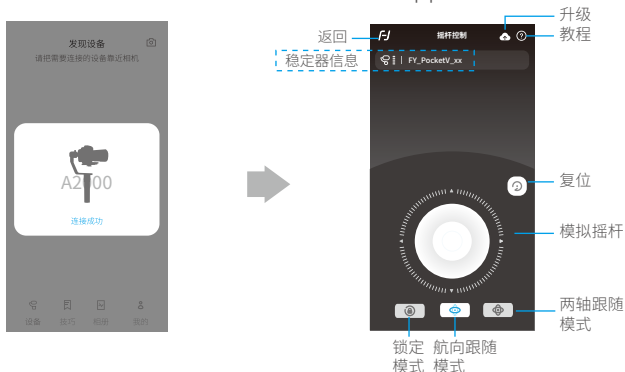
iOS 版本



Android 版本

2 连接App

打开App，根据提示连接蓝牙及稳定器。连接成功后，您可以使用App进行控制或设置。



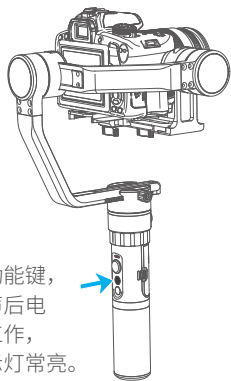
6. 稳定器初始化

当稳定器出现如下情况时可进行初始化

- (1) 相机不水平。
- (2) 长时间不使用。
- (3) 使用环境温度大。

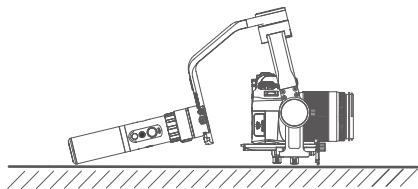
调整步骤如下：

1



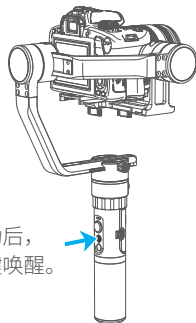
五连击功能键，
“滴”声后电
机停止工作，
蓝色指示灯常亮。

2



把稳定器静止放置在桌面上,稳定器自动检测到静止后,自动进行初始化,若蓝色指示灯周期性三闪,初始化结束,否则初始化失败。

3



初始化成功后，
单击功能键唤醒。

注：如果长时间初始化不成功，长按功能键关机，重新启动稳定器后再进行初始化。

7. 固件升级

通过App进行固件升级

(1) 点击图标



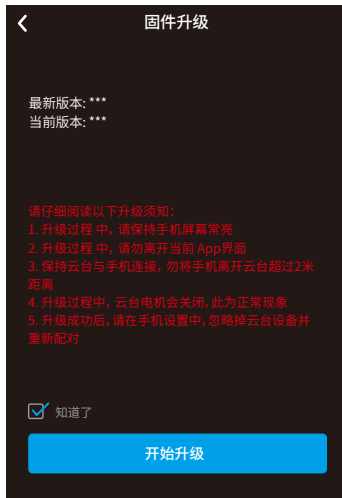
(2) 选择升级类型

(3) 根据提示升级

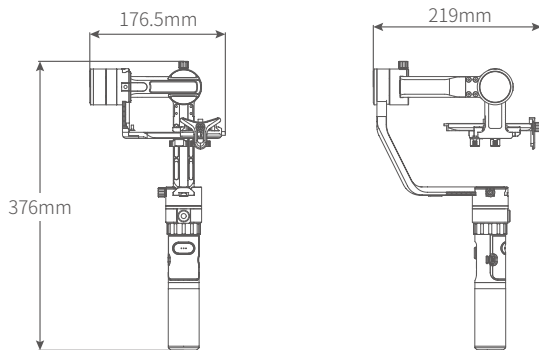
升级类型说明：

按键板升级：修复、升级或新增按键/触屏/交互功能，更新更多WIFI可控相机，修复WIFI控制相机的bug等。

云台固件升级：修复、升级或新增稳定器的控制/功能/参数等。



8. 参数



俯仰角动作角度	360°
横滚角动作角度	360°
航向角动作角度	360°
俯仰随动速率	最小 2°/s 最大 75°/s
航向随动速率	最小 3°/s 最大 150°/s
续航时间	12小时（重心平衡状态下）
负载重量	250g ~ 2500g
适配相机	SONY NEX-5N / NEX-7 及其他N系列相机、SONY A7RII / ILCE-7R / ILCE-5100、Panasonic LUMIX GH4、Canon 5D Mark III（标准镜头）及其他外形尺寸相近且总重量小于2500g的相机（含镜头等配件）。
净重	1111.5g（不含电池、相机、相机镜头等配件）

9. 平衡调节

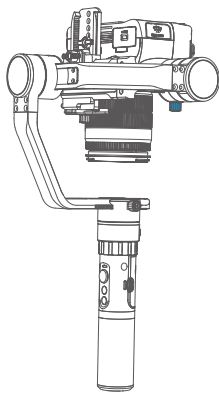
STEP 1 俯仰轴的平衡调节

分两步把相机重心调整到俯仰轴转动轴心上。

(1) 调整相机的俯仰轴上下重心位置：将相机镜头垂直朝下放置，手扶横臂保持水平，如图①，松手后观察相机镜头转动状态。

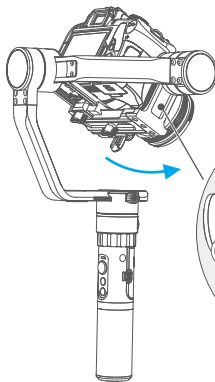
通过上下调节滑臂来调节平衡(参考图②③)。

***调整完毕后请务必拧紧俯仰轴电机锁紧螺丝。**



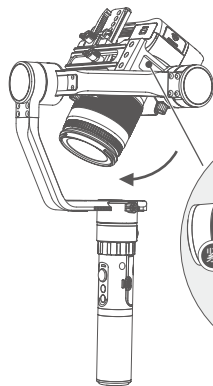
正常垂直

①



相机前倾

②



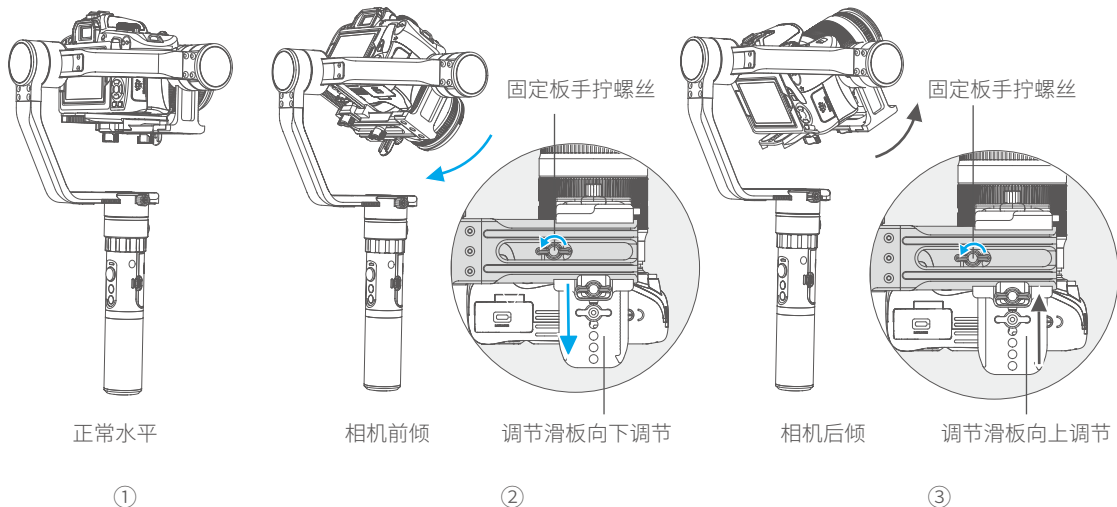
相机后倾

③

(2) 调整相机的俯仰轴前后重心位置：将相机镜头水平朝前放置，手扶横臂保持水平，如图①，松开俯仰轴电机，观察镜头转动状态。

拧松相机底部固定板手拧螺丝，通过上下滑动相机底部的调节滑板来调节平衡(参考图② ③)。

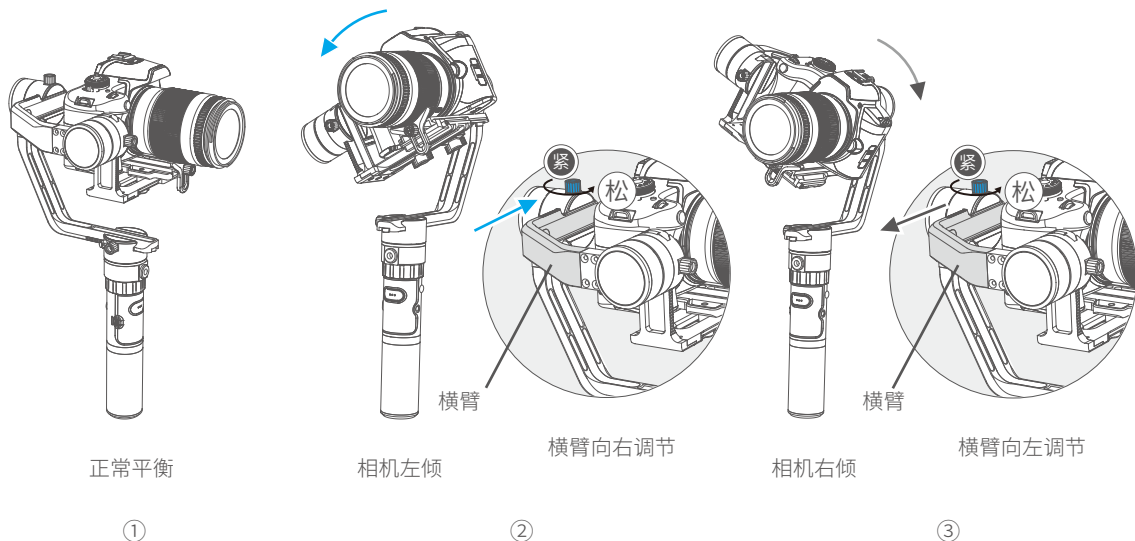
***调整完毕后请务必拧紧固定板手拧螺丝。**



STEP 2 横滚轴的平衡调节

当稳定器的俯仰轴的平衡调整完毕后，可进行横滚轴的平衡调整：手扶横滚轴，保持水平如图①，松手使横臂处于自然状态，观察相机倾斜状态。将横滚轴上的锁紧螺丝拧松，左右滑动横臂进行调节(参考图②③)。

***调整完毕后请务必拧紧横滚轴电机锁紧螺丝。**



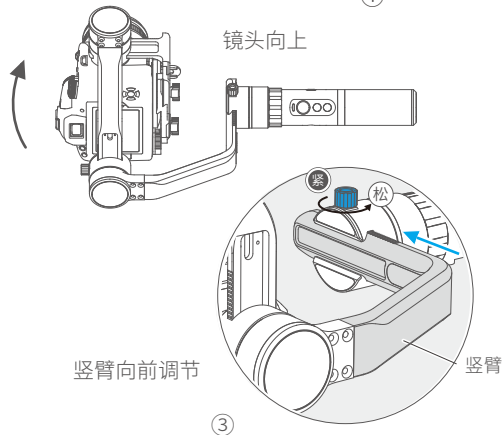
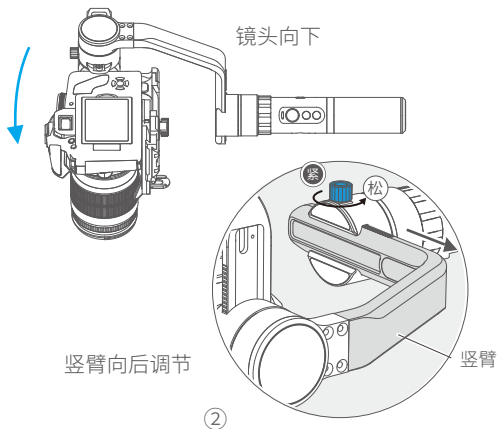
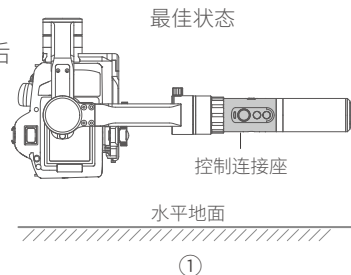
STEP 3

航向轴的平衡调节

当稳定器的俯仰轴、横滚轴平衡调节完毕后，可进行航向轴的平衡调节。保持稳定器控制连接座部分与水平地面平行，手扶航向轴如图①，松手后观察相机转动状态。

将航向轴上的锁紧螺丝拧松，前后滑动竖臂进行调节(参考图②③)。

***调整完毕后请务必拧紧航向轴电机锁紧螺丝。**



警告和免责声明

禁止任何用户的任何非法用途, 用户将为购买和使用产品的一切行为负责。

对于本产品, 本公司不承担终端客户对本产品所有调试和使用当中的风险和责任(包括直接、间接或者第三方的损失)。

我公司对于任何从非正常渠道获得或不明用途的产品, 将不予任何服务。

由于产品固件程序的升级和更改, 有可能造成本说明书中描述的功能有变动, 升级固件前请仔细阅读升级说明, 请配合使用对应的说明书。

最新说明书可在官方网站: www.feiyu-tech.com 获取。

本公司保留一切解释权利。

注意事项

- 请按照安装示意图正确组装稳定器
- 请务必安装上相机且完成安装及平衡调节后再启动稳定器
- 当稳定器不使用或被静止放置时, 请确认已关闭电源
- 长时间不使用时, 请取出电池

桂林飞宇科技股份有限公司

网站: www.feiyu-tech.com

邮箱: service@feiyu-tech.com

电话: +86 (0)773 2320865

本产品因后续软硬件更新有可能发生说明书介绍与实际产品
功能不相符, 可前往官方网站获取最新说明书

更多相关信息可访问飞宇科技官方网站

